

Durée : 2 jours

Date : Sur demande

Type : Inter et Intra-entreprise

Niveau : Chef de projet,
ingénieurs, techniciens

Support de cours : Français

Lieu : Dans nos agences, sur site
ou à distance

Tarif par participant en intra :
Sur demande

Nos engagements

- ✓ Des interventions personnalisées (en intra)
- ✓ Une offre améliorée selon nos retours d'expériences et notre veille technologique du marché
- ✓ Des intervenants issus de l'ingénierie ayant une expérience opérationnelle éprouvée
- ✓ Une formation orientée sur la pratique
- ✓ Plus de 20 ans d'expérience dans les formations liées aux développements embarqués, architectures réseaux, noyaux temps réel, automatismes.

Description

Cette formation est à la fois théorique et pratique. Elle vous accompagnera dans une compréhension et une mise en œuvre rapide du bus de terrain CAN (Controller Area Network).

Participants / Prérequis

Notions sur les réseaux de terrains

Objectifs pédagogiques de la formation

Au travers de cette formation, vous apprendrez :

- ✓ Les fondamentaux du bus CAN
- ✓ Analogie du bus CAN et des couches d'applications avec le modèle OSI
- ✓ L'architecture des trames CAN (2.0A et 2.0B)
- ✓ Les moyens de connexion à un bus CAN
- ✓ L'ouverture vers les couches applicatives (standardisées, propriétaires)

Programme

Introduction CAN

Le bus CAN

- Description
- CAN 2.0A
 - 2.3.1 Constitution des trames
 - Mécanisme de stuffing
 - Mécanisme d'arbitrage
 - Les erreurs
 - La vitesse bus - Bit Timing
 - Le mode sommeil et démarrage
- CAN 2.0B - Les différences
- Performances CAN
- Exercices de synthèse

Connexion au bus

- Couche physique et médias
- Les composants CAN
- Philips SJA1000 - Intel 82527 - Freescale MSCAN - Philips 82C150

Applications et outils

- Application du CAN
- Outils de développement
- Couches applicatives

Annexe I - Glossaire

Annexe II - Corrections

Support

Support de cours est remis à chaque stagiaire au format pdf



Plus
d'informations

conseil_formation@medianesysteme.com